

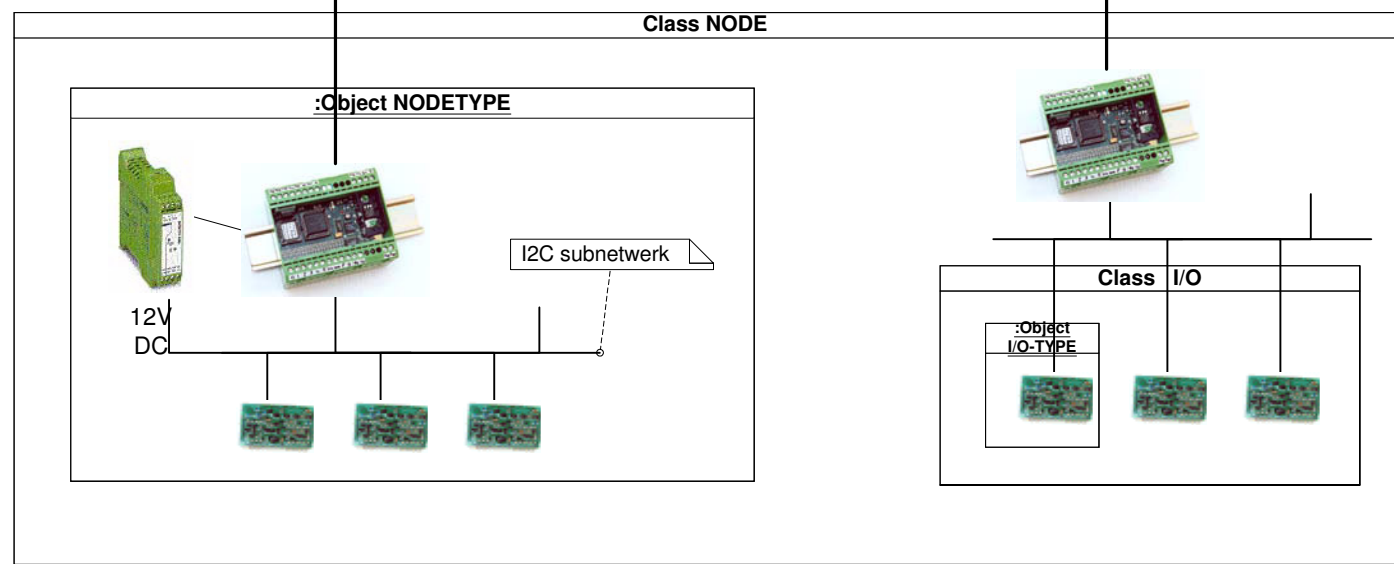
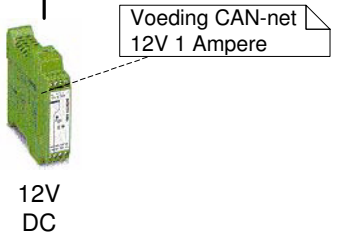
Web-enabled controller

«pattern»
Distributed Control

Het kernpunt van deze constructie is dat functies uitgevoerd worden door een NODE-controller op basis van instructies van een hogere orde. De NODE-controllers zijn onderdeel van een CAN-netwerk, waarbij het principe van "functionaliteit via berichtenverkeer" geldt. De basis wordt gevormd door functies te realiseren in microcontrollers en deze aanspreekbaar te maken met het i2c-protocol. Te denken valt aan eeprom, a/d- en d/a-converter en digitaal in-uit. Het totale systeem kan eventueel bestuurd worden door een centrale controller voor, bijvoorbeeld, het uitwisselen van gegevens via Internet. De voordelen zijn te vinden in programmeereenvoud, betrouwbaarheid, uitwisselbaarheid en logistiek.

Galvanische koppeling aan het netwerk

CAN-bus
2 x 2 twisted pair



O - O in de polder

DRAWN C.T.M. - R.G.Logchies

ISSUED

SIZE	FSCM NO	DWG NO	REV
SCALE	1:1	SHEET	1 OF 1